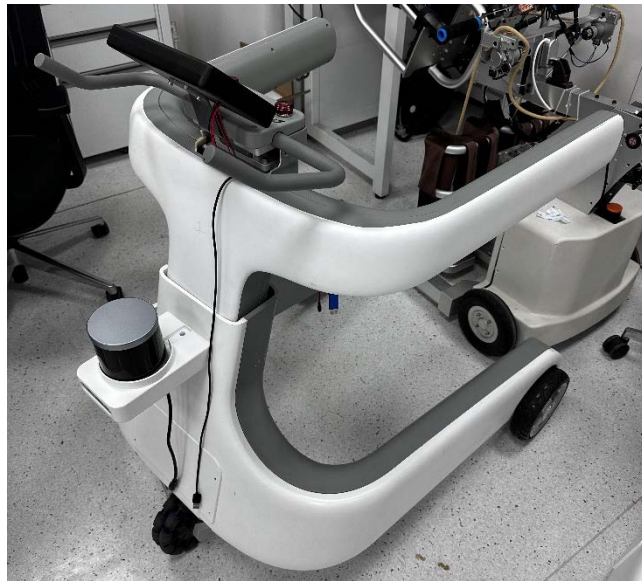


## 自制多模态智能移动助行器实验教学装置

(1) 自制多模态智能移动助行器实验教学装置照片



(2) 获奖

[1]获得第十七届中国研究生电子设计全国总决赛团队三等奖



(3) 专利:

(4) 自制多模态智能移动助行器实验教学装置相关论文目

## 录

- [1] Ding D M, Wang Y G, Zhang W, Chen Q. Fall Detection System on Smart Walker Based on Multisensor Data Fusion and SPRT Method[J]. IEEE Access, 2022, 10: 80932-80948.
- [2] Ding D M, Wang Y G, Meng Q L, Yu H L, Xu T Y, Lin Y Z, Chen Q. ReRobo Walker: Robotic Walker with Fall Detection and Active Safety.[C]//2023 IEEE 18th Conference on Industrial Electronics and Applications (ICIEA). IEEE, 2023.
- [3] ReRobo Walker: Robotic Walker with Fall Detection and Active Path Planning for Elderly Mobility Safety. IEEE Transactions on Neural Systems and Rehabilitation Engineering .
- [4] 黄荣杰, 王亚刚. 基于可视图与改进遗传算法的机器人平滑路径规划[J]. 控制工程.
- [5] 张钰文, 王亚刚, 丁大民, 林衍照. 智能助行器防跌倒柔顺控制研究[J]. 电子科技.
- [6] 张一勤, 王亚刚, 姚旭文, 等. 多传感器融合技术的智能助行器用户运动意图估计算法[J]. 信息与控制:1-12, 2024
- [7] 周康寿, 王亚刚, 张一勤, 等. 基于费兹定律的变分数阶自适应导纳柔顺防跌倒算法[J]. 控制工程:1-7, 2024
- [8] 陈政澳, 王亚刚, 张一勤, 等. 基于多策略改进PSO算法的智能助行器柔顺控制[J]. 控制工程:1-10, 2024
- [9] 姚旭文, 王亚刚, 喻洪流, 等. 智能助行器的导纳控制及参数优化方法[C]//中国自动化学会过程控制专业委员会, 中国自动化学会. 第34届中国过程控制会议论文集. 2023:1
- [10] 胡佳炜, 王亚刚, 等. 基于机器学习的助行机器人用户跌倒检测算法, 电子科技, 2023