

自制虚实融合的智能气动上肢外骨骼康复系统

(1) 自制虚实融合的智能气动上肢外骨骼康复系统照片



(2) 获奖

[1]获得第十八届中国研究生电子设计竞赛商业计划书专项赛团队二等奖



[2]获得第十八届中国研究生电子设计竞赛技术赛团队三等奖



(3) 专利:

- [1] 一种自平衡穿戴式柔性肘关节助力外骨骼（授权，CN114393564B）
- [2] 一种穿戴式柔性肩关节动力外骨骼（申请，CN202310231982.4）
- [3] 一种气囊式肩关节康复训练系统（申请，CN202311385223.X）

（4）自制虚实融合的智能气动上肢外骨骼康复系统相关论

文目录

- [1] Meng, Q., Xie, Q. et al. Bionic Design to Reduce Driving Power for a Portable Elbow Exoskeleton Based on Gravity-balancing Coupled Model. *J Bionic Eng* (2022).
- [2] Zheng, Y., Xu, R., Fei, C. et al. A Neural Network Feedforward PID Control Method for Soft Pneumatic Actuator Based on Origami Mechanism: Achieving Accurate Position Control[C], 2024 9th International Conference on Automation, Control and Robotics Engineering(i-CACRE).